(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出職公開發号

特開平9-317522

(43)公開日 平成9年(1997)12月9日

(51) Int.CL ⁶		織別起号	庁内整理番号	ΡI					技術表示體所
F02D	41/04	330		FO:	2 D	41/04		330J	
	41/14	330. 301				41/14	330A 301B		
	43/00					43/00			
45,								301H	
	45/00	301				45/00		301G	-
			審查商求	未商求	部袋	項の数川	OL	(全 20 頁)	最終質に続く
(21)出顧番号		特顯平8-298393		(71)	出廢丿	000010	1076		
		·				ネ ム\	死動機	株式会社	•
(22)出顧日		平成8年(1996)11月11日		ļ		静岡県	磐田市	新贝2500举地	÷
				(72)	蛇明症	1 中村	倫久		
(31)優先檔主張書号		特徵平7-292255				静岡県	磐田市	新貝2500番地	ヤマハ発動機
(32)優先日		平7(1995)11月10日		1		株式会	社内		
(33)優先權主張国		日本(JP)		(72)	逆明 者	松尾	典孝		
						梨餌鴮	磐田市	箭貝2500番地	ヤマハ発動機
]		株式会	社内		
				(74)1	人躯分	、弁理土	魏智	便雄	
				Ì					

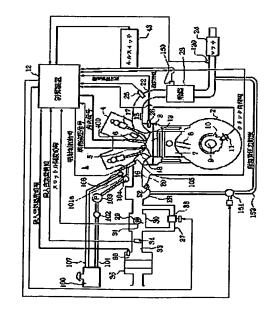
(54) 【発明の名称】 エンジンの創御方法

(57)【要約】

(修正有)

【課題】排気エミッションを低下させつつ、希薄燃焼を 可能とし燃費を向上させる。

【解決手段】エンジンの副御方法は、負荷に応じた燃料 供給量の初期値であって、希薄複合気が燃焼室内に形成 されるように設定した燃料供給量の初期値データを持 ち、1又は複数のクランク角における1又は複数の燃焼 割合を、負荷或いは回転数の何れか一方に対応した1又 は複数の目標燃焼割台のマップデータとしてメモリする か、1又は複数の所定燃度割合に到達する1又は複数の クランク角を、同様方法により1又は複数の目標クラン ク角のマップデータとしてメモリするかの一方。所定ク ランク角までの実際の燃焼割台を検知し、検知燃焼割台 と目標燃焼割合との比較に基づき、燃料供給置を増加、 又は減少するか、所定燃煙割合に到達する実際のクラン ク角を検知し、検知クランク角と目標クランク角との比 較に基づき、燃料供給置を増加、又は減少するかの何れ かの燃料供給量制御を実施する。



(2)

特闘平9-317522

【特許請求の範囲】

【請求項】】少なくとも負荷に応じた燃料供給量の初期 値であって、その燃料をエンジンに供給する時、参薄泥 台気が燃焼室内に形成されるように設定した燃料供給置 の初期値とのデータを持ち、1または複数の所定クラン ク角における1または複数の燃焼割合を、負荷或いはエ ンジン回転数の内少なくとも一方に対応した1または彼 数の目標燃焼割合のマップデータとしてメモリに保持す るか、1または複数の所定燃焼割合に到達する1または なくとも一方に対応した1または複数の目標クランク角 のマップデータとしてメモリに保持するかの一方。この 1または複数の所定クランク角までの実際の燃焼割合を 検知し、この検知蒸焼割合と目標蒸焼割合との比較に基 づき、検知蒸焼割合の方が小なる時燃料供給置を増加 し、 検知燃焼割合の方が大なる時燃料供給量を減少する か. あるいはとの1または複数の所定燃焼割合に到達す る実際のクランク角を検知し、この検知クランク角と目 標クランク角との比較に基づき、目標クランク角の方が 造んでいる時燃料供給置を増加し、検知値クランク角の 20 方が進んでいる時燃料供給量を減少するかのいずれかの 燃料供給置制御を実施することを特徴とするエンジンの 制御方法。

【請求項2】目標燃焼割合に許容幅を持たせ、マップデ ータの目標燃焼割台より大きい第1目標燃焼割合と、マ ップデータの目標燃焼割合より小さい第2目標燃焼割合 とを設定し、前記検知燃度割合の方が第2目標燃度割合 より小なる時燃料供給置を増加し、前記検知燃度割合の 方が第1目標燃焼割合より大なる時燃料供給置を減少 し、前記検知燃焼割合が第1目標燃焼割合と第2目標業 30 焼割合の間にある時、燃料供給量を変化させないように するか、目標クランク角に許容幅を持たせ、マップデー タの目標クランク角より進んだ第1目標クランク角と、 マップデータの目標クランク角より遅れた第2目標クラ ンク角とを設定し、前記第1目標クランク角より検知ク ランク角の方が進んでいる時燃料供給量を減少し、検知 値クランク角の方が第2目標クランク角より遅れている 時燃料供給置を増加し、前記検知クランク角が第1目標 クランク角と第2目標クランク角の間にある時、燃料供 給量を変化させないようにするかのいずれかの燃料供給 置詞御を実施することを特徴とする語求項 1 記載のエン ジンの制御方法。

【請求項3】負荷が所定値より小さいが或いはエンジン 回転数が所定値より少ないかの内少なくとも一方のと き、いずれかの燃料供給量副御を実施することを特徴と する語求項1または請求項2記載のエンジンの調御方

【請求項4】負荷或いはエンジン回転数の内少なくとも 一方に対応した点火時期の初期値をデータとして持ち、

燃燒割台を、負荷或いはエンジン回転数の内少なくとも。 一方に対応した1または複数の目標燃焼割台のマップデ ータとしてメモリに保持するか、1または複数の所定感 焼割合に到達する!または複数のクランク角を、負荷或 いはエンジン回転数の内少なくとも一方に対応した」ま たは複数の目標クランク角のマップデータとしてメモリ に保持するかの一方、この1または複数の所定クランク 角までの実際の燃烧割合を検知し、この検知燃焼割合と 目標燃焼割合との比較に基づき、検知燃焼割合の方が小 複数のクランク角を、負荷或いはエンジン回転数の内少 10 なる時点火時期を進め、徐知燃烧割合の方が大なる点火 時期を遅らせるか、あるいはこの1または彼数の所定燃 焼割合に到達する実際のクランク角を検知し、との検知 クランク角と目標クランク角との比較に基づき、目標ク ランク角の方が進んでいる時点火時期を進め、検知値ク ランク角の方が進んでいる時点火時期を遅らせるかのい ずれかの点火時期制御を実施することを特徴とする請求 項1乃至請求項3のいずれかに記載のエンジンの副御方 祛。

> 【語求項5】負荷が所定値より小さいか或いはエンジン 回転敷が所定値より少ないかの内少なくとも一方のと き、前記検知燃練割合或いは検知クランク角に基づき点 火時期制御と、前記燃料供給置制御とを実施する一方、 負荷或いはエンジン回転数が前記条件にない時前記案焼 割合に基づく点火時期制御のみを実施するようにしたこ とを特徴とする請求項4記載のエンジンの制御方法。

【請求項6】点火時期制御と燃料供給量制御とのを交互 に実施することを特徴としている請求項4または請求項 5記載のエンジンの制御方法。

【請求項7】第1の所定回數の点火時期制御と、第2の 所定回数の燃料供給量制御を交互に実施することを特徴 とする請求項4または請求項5記載のエンジンの副御方

【請求項8】第2の所定回数より第1の所定回数を同じ か多くしたことを特徴とする請求項?記載のエンジンの 制御方法。

【調求項9】少なくとも負荷に応じた燃料供給量の初期 値であって、その燃料をエンジンに供給する時、希薄泥 台気が蒸焼室内に形成されるように設定すると共に、エ ンジン負債が小なるほど、参薄混合気の空域比を大きく できるように設定した燃料供給質の初期値のデータを持 つことを特徴とする請求項1万至請求項8のいずれかに 記載のエンジンの制御方法。

【語求項 1 0 】前記検知燃焼割合或いは検知クランク角 に基づく点火時期制御と、前記燃料供給置制御とを実施 する。負荷が所定値より小さいか眩いはエンジン回転数 が所定値より少ないかの内少なくとも一方の第1の運転 条件の時使用する目標燃焼割台を、前記検知燃焼割台取 いは検知クランク角に基づく点火時期調御のみを実施す る第2の運転条件の時使用する目標燃度割合より小さく 1または複数の所定クランク角における1または複数の 59 するようにしたことを特徴とする請求項5乃至請求項8

のいずれかに記載のエンジンの制御方法。

【語求項11】前記検知燃練割合或いは前記検知クランク角は、排気行程の終了後から圧縮行程初期までのクランク角と、圧縮行程開始から点火までのクランク角と、点火開始から排気行程開始までの期間の内の2つのクランク角からなる少なくとも4つのクランク角における蒸焼圧力を検知し、これらの燃焼圧力データに基づき算出するようにしたことを特徴とする請求項1万至請求項10のいずれかに記載のエンジンの制御方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の層する技術分野】との発明は、2 サイクル火花 点火エンジン或いは4 サイクル火花点火エンジンの制御 方法に関するものである。

[0002]

【従来の技術】2サイクル火花点火エンジン或いは4サイクル火花点火エンジンにおいて、例えば排気管路にO」センサーを配置し、排気ガス濃度からA/F値を算出し、この算出値を目標値に近づけるように燃料供給置、或いは空気流量を制御してNOxを低減するものがある。

【0003】また、燃焼室の圧力を鏡知し、エンジンの 平均有効圧を算出し、この算出データに基づき点火時期 をフィードバック制御を行なうものがある。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】この従来技術に基づいて、 低中負荷領域においても安定した希薄燃焼や低燃費を得るため、このフィードバック制御を実施することが考えられる。

【0005】しかし、A/F値のみを目標値に近づけても、点火時期により燃焼状態が変化し、エンジンの出力が低下し安定回転が得られなくなったり、或いはエンジンの出力が高くなる分NOx値が高くなったりする。

【0006】また、エンジンの平均有効圧力を算出し、 この算出データに基づき点火時期をフィードバックしエ ンジンの出力を高めることができても、燃焼が急激である場合にはNOx値が高くなったりする。

【0007】この発明は、かかる点に鑑みてなされたもので、発明者は、所定クランク角までの嫉嫉割合がエンジン出力にも排気エミッションにも高い相関があること 40を発見し、排気エミッションを低下させつつ、番苺焼焼を可能とし燃膏を向上させるエンジンの制御方法を提供することを目的としている。

[0008]

【課題を解決するための手段】前記課題を解決し、かつ 目的を達成するために、請求項』記載の発明のエンジン の制御方法は、少なくとも負荷に応じた燃料供給量の初 期値であって、その燃料をエンジンに供給する時、希荷 混合気が燃焼室内に形成されるように設定した燃料供給 骨の初期値とのデータを持ち、1 きたば複数の形容クラ

ンク角におけるしまたは複数の燃焼割合を、負荷或いは エンジン回転数の内少なくとも一方に対応した1または 複数の目標端焼割台のマップデータとしてメモリに保持 するか、1または複数の所定燃焼割合に到達する1また は複数のクランク角を、負荷或いはエンジン回転数の内 少なくとも一方に対応した1または複数の目標クランク 角のマップデータとしてメモリに保持するかの一方、こ の1または複数の所定クランク角までの実際の燃練割合 を検知し、この検知燃焼割合と目標燃焼割合との比較に 10 基づき、検知燃焼割合の方が小なる時燃料供給量を増加 し、検知蒸焼割合の方が大なる時燃料供給量を減少する か、あるいはこの1または複数の所定燃焼割合に到達す る実際のクランク角を検知し、この検知クランク角と目 標クランク角との比較に基づき、目標クランク角の方が 造んでいる時燃料供給量を増加し、検知値クランク角の 方が進んでいる時燃料供給量を減少するかのいずれかの 燃料供給量制御を実施することを特徴としている。

【0009】とのように、1または複数の所定クランク 角までの実際の燃焼割合を検知し、この検知燃焼割合と 目標燃焼割合との比較に基づき、検知燃焼割合の方が小 なる時燃料供給量を増加し、検知燃焼割合の方が大なる 時燃料供給量を増加し、検知燃焼割合の方が大なる 時燃料供給量を減少するか。あるいはこの1または複数 の所定燃焼割合に到達する実際のクランク角を検知し、 この検知クランク角と目標クランク角との比較に基づ き、目標クランク角の方が進んでいる時燃料供給量を増 加し、検知値クランク角の方が進んでいる時燃料供給量を増 を減少するかのいずれかの燃料供給量制御を実施し、排 気エミッションを低下させつつ、希薄燃焼を可能とし燃 費を向上させる。

【0010】請求項2記載の発明のエンジンの副副方法 は、目標燃焼割合に許容帽を待たせ、マップデータの目 標燃焼割合より大きい第1目標燃焼割合と、マップデー タの目標燃焼割合より小さい第2目標燃焼割合とを設定 し、前記検知燃焼割合の方が第2目標燃焼割合より小な る時燃料供給量を増加し、前記検知燃焼割合の方が第1 目標燃烧割合より大なる時燃料供給量を減少し、前記検 知燃焼割台が第1目標燃焼割台と第2目標燃焼割合の間 にある時、紫斜供給量を変化させないようにするか、目 標クランク角に許容幅を持たせ、マップデータの目標ク ランク角より進んだ第1目標クランク角と、マップデー タの目標クランク角より遅れた第2目標クランク角とを 設定し、前記第1目標クランク角より検知クランク角の 方が進んでいる時候料供給量を減少し、検知値クランク 角の方が第2目標クラング角より遅れている時燃料供給 置を増加し、前記検知クランク角が第1目標クランク角 と第2目標クランク角の間にある時、燃料供給量を変化 させないようにするかのいずれかの燃料供給置詞面を実 施することを特徴としている。

混合気が燃焼室内に形成されるように設定した燃料供給 【0011】このように、目標燃焼割合に許容帽を持た 置の初期値とのデータを持ち、1または複数の所定クラ 50 せマップデータの目標燃度割合に基づき、また目標クラ (4)

ンク角に許容帽を持たせマップデータの目標クランク角より燃料供給室制御を実施し、簡単且つ正確に所定クランク角までの燃焼割合か、所定燃焼割合に到達するクランク角度に基づき燃料供給室制御を行ない、俳気エミッションを低下させつつ、希薄燃焼を可能とし燃費を向上させる。

【0012】語求項3記載の発明のエンジンの副都方法は、負荷が所定値より小さいか或いはエンジン回転数が所定値より少ないかの内少なくとも一方のとき、いずれかの燃料供給量副御を実施することを特徴としている。 【0013】このように、負荷或いはエンジン回転数に基づき燃料供給量制御を行ない、エンジン出力を安定させる

【0014】請求項4記載の発明のエンジンの副御方法 は、負荷或いはエンジン回転数の内少なくとも一方に対 応した点火時期の初期値をデータとして待ち、1または 複数の所定クランク角における1または複数の燃煙割合 を、 負荷或いはエンジン回転数の内少なくとも一方に対 応した1または複数の目標燃焼割合のマップデータとし てメモリに保持するか、1または複数の所定燃焼割合に 20 到達する!または複数のクランク角を、負荷或いはエン ジン回転数の内少なくとも一方に対応した1または複数 の目標クランク角のマップデータとしてメモリに保持す るかの一方、この1または複数の所定クランク角までの 実際の燃焼割合を検知し、この検知燃焼割合と目標燃焼 割合との比較に基づき、検知蒸焼割合の方が小なる時点 火時期を進め、検知燃焼割合の方が大なる点火時期を遅 ちせるか、あるいはこのしまたは複数の所定燃焼割台に 到達する実際のクランク角を検知し、この検知クランク 角と目標クランク角との比較に基づき、目標クランク角 30 の方が進んでいる時点火時期を進め、検知値クランク角 の方が造んでいる時点火時期を遅らせるかのいずれかの 点火時期制御を実施することを特徴としている。

【0015】とのように、1または複数の所定クランク 角までの実際の燃烧割合を検知し、この検知燃焼割合と 目標燃焼割合との比較に基づき、検知燃焼割合の方が小 なる時点火時期を進め、検知燃焼割合の方が大なる点火 時期を遅らせるか、あるいはこの1または複数の所定燃 焼割合に到達する実際のクランク角を検知し、この検知 クランク角と目標クランク角との比較に基づき、目標ク ランク角の方が進んでいる時点火時期を進め、検知値ク ランク角の方が進んでいる時点火時期を遅らせるかのい ずれかの点火時期制御を実施し、所定クランク角までの 燃焼割合に基づき点火時期副御を行ない排気エミッショ ンを低下させつつ、希荷燃焼を可能とし燃費を向上させ る。

と、前記燃料供給置制御とを実施する一方、負荷或いは エンジン回転数が前記条件にない時前記燃焼割合に基づ く点火時期制御のみを実施するようにしたことを特徴と している。

【0017】このように、検知燃焼割合或いは検知クランク角に基づく点火時期制御と、燃焼割合に基づく点火時期制御とを効果的に実施することによって排気エミッションを低下させつつ、普薄燃焼を可能とし燃費を向上させる。

19 【0018】詰求項6記載の発明のエンジンの副砂方法 は、点火時期副砂と燃料供給置制御とのを交互に実施す ることを特徴としている。

【0019】とのように、点火時期制御と燃料供給置制御とのを交互に実施して、排気エミッションを低下させつつ、希薄紫鏡を可能とし燃費を向上させる。

【0020】 請求項7記載の発明のエンジンの副御方法 は、第1の所定回数の点火時期制御と、第2の所定回数 の燃料供給置副御を交互に実施することを特徴としている。

(9 【00021】とのように、第1の所定回数の点火時期制御と、第2の所定回数の燃料供給置制御を交互に実施して、排気エミッションを低下させつつ、希荷燃煙を可能とし燃費を向上させる。

【0022】請求項8記載の発明のエンジンの副御方法 は、第2の所定回数より第1の所定回数を同じか多くし たことを特徴としている。

【0023】とのように、第2の所定回数より第1の所 定回数を同じか多くし、燃料供給置制御を効果的に行な い、排気エミッションを低下させつつ、希荷燃煙を可能 とし燃費を向上させる。

【0024】請求項9記載の発明のエンジンの制御方法 は、少なくとも負荷に応じた燃料供給量の初期値であっ て、その燃料をエンジンに供給する時、希薄混合気が燃 焼室内に形成されるように設定すると共に、エンジン負 荷が小なるほど、希薄混合気の空域比を大きくできるよ うに設定した燃料供給量の初期値のデータを持つことを 特徴としている。

【0025】とのように、燃料供給量の初期値のデータを持ち、正確かつ容易な制御を確保し、排気エミッショ 40 ンを低下させつつ、希荷燃減を可能とし燃費を向上させる

【0026】語求項10記載の発明のエンジンの副御方法は、前記検知燃焼割合或いは検知クランク角に基づく点火時期制御と、前記燃料供給置制御とを実施する、負荷が所定値より小さいか或いはエンジン回転数が所定値より少ないかの内少なくとも一方の第1の運転条件の時使用する目標燃燥割合を、前記検知燃煙割合或いば検知クランク角に基づく点火時期制御のみを実施する第2の運転条件の時使用する目径燃烧割台より小さくするようにしたことを特徴としている。

(5)

【0027】とのように、第1の運転条件の時使用する 目標燃焼割台を、点火時期制御のみを実施する第2の運 転条件の時使用する目標燃焼割合より小さくし、燃料供 給量副御を適正に行ない。排気エミッションを低下させ つつ、希薄燥鏡を可能とし燃費を向上させる。

【0028】請求項11記載の発明のエンジンの制御方 法は、前記検知燃烧割合或いは前記検知クランク角は、 鎌気行程の終了後から圧縮行程初期までのクランク角 と、圧縮行程開始から点火までのクランク角と、点火関 からなる少なくとも4つのクランク角における燃煙圧力 を検知し、これらの燃焼圧力データに基づき算出するよ うにしたことを特徴としている。

【0029】とのように、燃焼圧力を検知し、燃焼圧力 データに基づき適切に算出することができる。 [0030]

【発明の実施の形態】以下、この発明のエンジンの制御 方法を図面に基づいて詳細に説明する。

【0031】図1はこの発明が適用される複数気筒の火 花点火式4 サイクルエンジンの構成図である。とのエン 20 る。 ジン1はクランクケース2と、その上部のシリンダ本体 3とシリンダヘッド4とにより構成される。シリンダ本 体3内にはピストン7が連接棒8を介して褶動可能に装 着され、連接符8はクランク軸9に連結されている。ク ランク軸9には所定の歯数を有するリングギヤ10が装 着され、このリングギヤ10の回転位置を検出してクラ ンク角及びエンジン回転数を計測するためのエンジン回 転数センサを兼ねるクランク角センサートが備えられて いる。シリンダヘッド4とピストン7との間には燃焼室 13が形成され、この燃度室13に臨むように点火ブラ グ400が設けられている。

【0032】また、燃焼室13内の燃焼圧力を検出する ための燃焼室圧センサ5がシリンダヘッド4側に設けら れる。シリンダヘッド4及びシリンダ本体3の適当な位 置に冷却水ジャケット6が形成されている。紫緯室13 には排気通路15及び吸気通路16が返通し、その関口 部に排気弁17及び吸気弁18がそれぞれ設けられる。 排気通路15に接続された排気管22の途中には排気ガ ス浄化用三元触媒等の触媒23が設けられ、鑑部にはマ フラ24が設けられている。俳気管22には酸素濃度セ 46 ンサ (O2 センサ) 25及び排気管温度センサ120が 設けられ、それぞれ制御装置!2に連結されている。

【0033】シリンダヘッド4には温度センサ26が装 着され、燃焼室13の温度情報が制御装置12に送られ る。また、触媒23には調御装置12に連結された触媒 温度センサ150が設けられる。制御装置12にはさら にエンジン1のキルスイッチ43が接続され、エンジン 駆動副御の停止情報を得る。

【0034】一方、吸気道路16には吸気管20が接続 され、吸気管20は吸気分配管28を介して各気筒に連 50 エンジン負荷は、アクセル位置あるいはスロットル関度

結される。吸気分配管28には吸気管圧力センサ32が 装着され、吸気管圧力情報が制御装置12に送られる。 吸気分配管28と排気管22とを連結してEGR管15 2が設けられる。EGR管152には副御装置12に連 箱されたEGR調整弁!51が設けられる。吸気分配管 28には吸気管33を介してエアクリーナ35が接続さ れる。エアクリーナ35には吸入空気温度センサ36が 設けられ、吸入空気温度情報が制御装置12へ送られ る。吸気管33の途中には吸気量調整器30が設けら 始から緋気行程開始までの期間の内の2つのクランク角 10 れ、吸気置調整器30にはスロットル弁29が終着され ている。

> 【0035】スロットル弁29にはスロットル開度セン サ31が設けられ、このスロットル開度センサ31は制 御装置12に連結される。吸気置調整器30部分の吸気 管33にはスロットル弁迂回通路37が設けられ、この 迂回通路37には迂回通路開度調整弁38が設けられて いる。迂回通路開度調整弁38は制御装置12に連結さ れる。吸気管33内には、熱線式吸入空気量センサ34 が設けられ、吸入空気費情報が制御装置12に送られ

【0036】吸気通路16の吸気弁18の上液側には、 各気筒の吸気ボート毎にインジェクタ105が設けられ る。インジェクタ105は副御装置12に連結され、運 転状態に応じて消算された最適噴射量の制御信号が送ら れる。各インジェクタ105には各気筒に連結する燃料 管101aを介して燃料が送られる。燃料管101aは 燃料分配管104から分岐し、この燃料分配管104に は燃料タンク100から燃料供給管101を通し、さら にフィルタ102を介して燃料ポンプ103により燃料 が送られる。インジェクタ105から噴射されなかった 燃料は、燃料戻り管107を通して燃料タンク100に 回収される。燃料戻り管107にはレギュレータ106 が設けられ、燃料噴射圧力を一定に保つようになってい

【0037】図2はエンジンの各種選転状態の副副を行 **うメインルーチンのフローチャートである。以下各ステ** ップを説明する。

【0038】ステップS11:イニシャライズが行なわ れ、各フラグ値及び各変数値に初期値がセットされる。 【10039】ステップS12:吸入空気温度センサ36 からの吸入空気温度情報。熱線式吸入空気置センサ34 からの吸入空気量情報、スロットル開度センサ31から のスロットル開度情報、吸気管圧力センサ32からの吸 気管圧力情報、触導温度センザ150からの触媒温度情 報. クランク角センサ 1 1 からのクランク角情報. 温度 センサ26からの温度情報、鎌気管温度センサ120か ちの排気管温度情報、酸素濃度センサ25からの酸素濃 度信報及び不図示のオイルセンサからのオイル残量情報 を取り込み、そのデータをメモリA(i)に記憶する。

(6)

として把握できる。このスロットル開度とエンジン回転 数が決れば、定常運転時の場合吸入空気置が決るので吸 入空気置を直接検知してエンジン負荷とみなすことがで きる。また、吸気管負圧はエンジン回転数が決れば、ス ロットル開度と一定の関係があるので、吸気管負圧を検 知してエンジン負荷とみなすことができる。

【0040】ステップS13:キルスイッチ43のON、OFF、不図示のメインスイッチのON、OFF及び不図示のスタータスイッチのON、OFF等のスイッチ情報を取り込み、メモリB(1)に記憶する。キルスイッチ43は緊急停止用のスイッチであり、宣両用エンジンには備えられないで、例えば小型船舶用エンジンに備えられる。

【0041】ステップS14:前記ステップ12において取り込んだセンサ情報と、前記ステップ13で取り込んだスイッチ情報に基づき運転状態の判定し、この運転状態の、②、③、④、⑤、⑤、⑦、②、Φ、ΑΦに対応してメモリ中の変数Cに対応した値を入力する。

【①①42】 選転状態の・・・スロットル関度が所定値以上、エンジン回転数が所定値以上かつスロットル関度 20 の変化率が所定値以下の中高速回転、中高速負荷かつ急加減速状態でない一定アクセル状態あるいは緩アクセル操作状態の時、MBT(Minimum Advance Ignition for Best Torque) 副御状態と判定し、変数Cに1をメモリする。

【0043】 過転状態の・・・スロットル関度の変化率が所定値以上の場合には、過渡運転状態と判定し、変数 Cに2をメモリする。

【0044】 運転状態の・・・スロットル間度が所定値 以下かつエンジン回転数が所定域、例えば1000 r p m~5000 r p mの間の場合、希薄燃焼制御状態と判 定し、変数Cに3をメモリする。

【0045】 道転状態の・・・エンジン回転数が所定限 界値以上のオーバレボ、エンジン温度が所定値以上のオ ーバヒート等のエンジン異常状態の時、異常運転状態と 判定し、変数Cに4をメモリする。

【0046】 運転状態の・・・エンジン温度が所定値以下かつスタータスイッチONの時、コールドスタート状態と判定し、変数Cに5をメモリする。

【りり47】道転状感の・・・メインスイッチOFFあ 40 るいはキルスイッチOFFの時、エンジン停止要求状態 と判定し、変数Cに6をメモリする。

【9048】 道転状態の・・・クラッチ中立の時または、エンジン回転数が所定値以下か、アイドルSW(スロットル全閉SW)がONの時アイドルモードと判定し、変数Cに7をメモリする。

【①①49】 道転状態の・・・EGR副御(俳気ガスの一部を吸気系に再循環させる制御)でスイッチがONの時EGR制御モードと判定し、変数Cに8をメモリする。

【0050】道転状態の・・・エンジン温度が所定値以上かつスタータスイッチがONの時通常エンジンスタート状態と判定し、変数Cに9をメモリする。

【0051】道転状態AO・・・火花点火前の燃焼室内 圧力の異常上昇や燃焼室圧力の推移異常等を燃焼室圧データから検知した場合、プレイグニッション状態やノッキング状態等の異常燃焼状感と判定し、変数Cに10をメモリする。

び不図示のスタータスイッチのON、OFF等のスイッ 【0052】また、同一の変数C値で、フラグ<u>P</u>=1の チ情報を取り込み、メモリB(1)に記憶する。キルス 10 まま何回目のメインルーチンにおけるステップS14か イッチ43は緊急停止用のスイッチであり、草両用エン をチェックし、所定回Rを越える場合P=0とする。

【0053】C=1のときRの値はRc=1

C=2のときRの値はRc=2

C=3のときRの値はRc=3

として変更すると、

Rc., <Rc.2 <Rc.s となる。

【0054】前回のメインルーチンにおけるC値と今回のC値が異なる場合、P=0とする。

(10055)ステップS15:モード運転実行が否かの 判断が行なわれ、変数Cが4、6、9のいずれかの場合 には、ステップS20に移行し、それ以外の場合には、 ステップS16に移行する。

【0056】ステップS16:フラグPの値に基づき、P=0の場合、メモリ中のマップデータ(図5に相当するもの)により、エンジン回転数及び負荷に応じた目標 燃焼割合を求め、その結果をメモリDに入れる。また、基本点火時期、基本燃料噴射開始時期、基本燃料噴射置 もメモリ中のそれぞれ図5と同様のマップデータ(エンジン回転数と負荷の開数として与えられる値を図示化したもの)から求め、それぞれメモリE「(1)、E(2)、E「(3)に入れる。その後、P=1にする。但し、P=0でも変数Cが5の場合には、コールドスタート用の目標燃焼割合マップに基づき目標燃焼割合を求め、メモリDにその値を記憶させる。P=1の場合は、

何もせずステップS 1 7 へ移行する。 【 0 0 5 7 】 燃焼割合とは燃焼 1 サイクルで燃焼する燃料に対するあるクランク角度までに燃焼した燃料の割台をいう。この燃焼割合の計算方法について、1 つの方法 は、燃焼 1 サイクル中の所定の復数点での燃焼室圧力データを一次近似式により求める方法であり、もう 1 つはサンプリングした圧力値から熱発生量を熱力学的な式で計算して所定のクランク角(例えば上死点)までの燃焼割合を求める方法である。両方の方法とも真の値に非常に近い計算結果が得られた。この場合、燃焼室圧力のデータは、排気行程の終了後から圧縮行程の初期までの間の第 1 の期間のクランク角における燃焼室圧力を検出して求める。この場合、排気行程の終了後から圧縮行程の初期までの間のクランク角とは、燃焼室内の圧力が最も50低下して大気圧に近づいた伏騰の範囲内でのクランク角

特闘平9-317522

であり、例えば下死点またはその近傍である。即ち、4 サイクルエンジンでは、図6に示す様に爆発後の下死点 からの排気行程により燃煙室内の燃煙ガスが排出され上 死点に近づくに従って燃魔室内の圧力が低下し大気圧に 近づく。上死点後の吸入行程では新気導入のため大気圧 に近い状態が維持され、吸気行程を経て排気弁1.7が閉 じて開始される下死点後の圧縮行程から徐々に圧力が高 められる。このような燃煙室内の圧力が低下して大気圧 に近づいた範囲の内1点での燃焼室内の圧力が検出され 縮行程の初期であれば、BDCの後でも良い。勿論BD Cの前の吸気工程中のクランク角でも良い。一方、2サ イクルエンジンでは、図21に示す様に爆発後ピストン が下がるとともに圧力が低下し俳気口が関くとこれに従 って燃焼室内の圧力がさらに低下し、帰気口が開くとク ランク室から新気が導入されるため大気圧に近づく。俳 気口が関いた状態で下死点からピストンが上昇し帰気口 が閉じ続いて排気口が関じると、圧縮が始り圧力が徐々 に高まる。即ち、排気行程の終了後から圧縮行程の初期 までの間とは、排気口が開いて排気開始後に排気口が開 いた状態で掃気口が開いて吸気が開始されてから、排気 口が閉じて圧縮が開始されるまでの間をいう。 図21中 では、クランク角a()をBDCに取っている。

【0058】圧縮後上死点前或いは後に火花点火が行わ れる。(図6、図21中それぞれ矢印とSで表したクラ ンク角において火花点火が開始される。)火花点火が開 始されて僅かに遅れて着火し燃焼が開始される。各請求 項で言う点火開始とはこの着火燃焼が開始される瞬間の ことである。すなわち、圧縮行程開始から着火燃焼開始 までの期間である第2の期間のクランク角(図6、図2 1ともクランク角 8 1) において熔焼室内の圧力が検知 される。この後、点火關始(着火燃燒開始)から爆発燃 焼行程中、排気行程の開始されるまでの期間である第3 の期間の内の2つのクランク角(図6)図21において 例えば、クランク角a2a3、あるいはクランク角a 2、a4、あるいはクランク角a3、a4あるいはクラ ング角a2, a5, あるいはクラング角a3, a5、あ るいはクランク角a4,a5)において燃焼室内の圧力 が検知される。この期間の内の2つのクランク角の内一 方のクランク角は最高燃焼圧力となるクランク角より前 40 であることが望ましい。また、各請求項で言う4つ以上 のクランク角倒えば5点以上のクランク角において燃焼 室内の圧力が検知する場合には、第1あるいは第2の期 間の圧力測定クランク角点の数を増加させても良い。ま た。望ましくは図6、図21の実施例のように、第3の 期間内において3つ以上のクランク角において圧力検知 しても良い。ディーゼルエンジンでは圧縮後上死点前或 いは上死点後燃焼室内への燃料噴射が開始され、少し遅 れて自然着火により蒸焼が始まる。即ち、ディーゼルエ ンジンでは各語求項に記載する点火開始とはこの自然者 50 焼焼がほぼ終了したときのクランク角を圧力測定点とし

火が開始される瞬間のことを言う。なお燃料頓射開始か ち自然者火が開始までの着火遅れをエンジン回転数ある いは及び負荷に基づくデータとして予め求め、これを織 り込んで第2の期間内の圧力測定クランク角及び第3の 期間内の圧力クランク角点をエンジン回転数あるいは及 び負荷に基づくデータとしてメモリ中に記述しておくよ うにして燃焼室の圧力測定を行う。

12

【0059】とのような第1の期間1点、第2の期間1 点、第3の期間2点の合計少なくとも4点のクランク角 る。図6 中クランク角80はBDCに取っているが、圧 10 度における燃焼室圧力を検出しこれを一次近似式より燃 焼割合を演算する。この近似式は 燃焼割台q x = a + b 1 * (P1 - P0) + b 2 * (P

> る. 【0060】上式から分かるように、axは圧力データ Pl~Pnに対し、各々基準圧力POを引いたものに、 bl~bnの定数を掛けたものと予め設定された定数 a

2-P0)+・・・+bn*(Pn-P0)で表され

【0061】同様Pm:も圧力データP1~Pnに対し 各々基準圧力Pりを引いたものにCI~Cnの予め設定 された定数を掛けたものと予め設定された定数を加えた もので表される。

を加えたもので表される。

【0062】ここでP0は大気圧レベルの点(前述のよ うに倒えばBDC近傍のクランク角度)の燃焼室圧力で あり、センザのドリフト等によるオフセット電圧を結正 するためにPl~Pnの各圧力値から引いてある。また Plは、第1の期間のクランク角alにおける燃焼圧 力、またP2は、第2の期間のクランク角82における 燃焼室圧力である。P3~Pnは第3の期間のクランク 角a3~an(この実施例ではn=5)である。

【り063】とのような簡単な一次近似式による演算に より短時間で着火後の所定のクランク角までの燃焼割合 が正確に実際の値とほぼ同じ値が算出される。従って、 このような燃焼割合を用いてエンジンの点火時期や空燃 比を副御することにより、燃焼によるエネルギーを効率 よく取り出すことができるとともに、応答性が高めら れ、参薄燃焼制御やEGR制御を行う場合等に的確に運 転状態に追従して出力変勁を抑えることができる。また 燃焼が急波に進行することによるNOxの発生を防止で きる。2番目の9×算出方法において、2つの圧力測定 点(クランク角度)間に発生した熱量は、両圧力側定点 における差圧を△P、燃焼室容積差を△V、2つの測定 点の内の前側の圧力値及び燃焼室容積値をP及びV、A は熱等量、Kは比熱比、Rは平均ガス定数、POはBD Cでの圧力値とすると、熱発生量 $Qx = A/(K-1) * ((K+1)/2 * \triangle P * \triangle V$

 $+K*(P-P0)*\DeltaV+V*\DeltaP)$ として求めるととができる。

【0064】また、所定圧力測定点までの燃焼割合は、

14

て選定し、点火時に近いクランク角を同様に圧力測定点 として選定し、その間の測定された各圧力測定点の間ご とに上記熱発生量Qxの演算をしたものを給和したもの で、最初の圧力測定点から、所定の圧力測定点(所定の クランク角) までの間について上記Qxの演算をしたも のを総和したものを割ったものである。

【0065】即ち、燃焼割合q x = 任意のクランク角度 までに燃えた熱量/全ての熱量 $\times 100$ (%) = (Q1 $+Q2+\cdot\cdot\cdot+Qx)/(Q1+Q2+\cdot\cdot\cdot+Q$ n)×100である。

【0066】以上のような計算方法により、所定の複数 のクランク角における燃煙室圧力を計測し (図3のステ ップS112において)、そのデータに基づいて所定り ランク角までの燃烧割合を正確に算出することができる (図7のステップS201において)。この燃焼割台を 用いてエンジンを制御することにより、安定した出力及 びエンジン回転が得られる。

【0067】ステップS17:吸入空気温度情報、吸気 管負圧情報により燃料頓射のための噴射量の結正演算を 行なう。即ち、吸入空気温度が高いと空気密度が低くな 20 るので、真質的空気液量が減る。このため燃焼室での空 燃比が低くなる。このため燃料順射量を減らすための箱 正量を算出する。

【0068】ステップS18:エンジン負荷、エンジン 回転数に応じた基本燃料噴射開始、基本燃料噴射量、基 本点火時期はステップS16で求められE (i)に入 れられている。これを基にステップS17で求めた領正 置及びメモリA(!)にメモリされたそれらの情報に応 じ、燃料噴射補正置、点火時期稿正量を求め、各々基準 期はメモリE(1)とし、点火期間はメモリE(2)と し、P=1の時は噴射開始時期、噴射終了時期をF

(3)、F(4)、P=0の時は、噴射開始時期、噴射 終了時期をE(3)、E(4)に入れる。

【0069】とれを、メモリE(1)に入力する。同様 に、メモリA(i)にメモリされた情報に応じてサーボ モータ群、ソレノイドバルブ群の制御量を算出し、メモ リG(1)に入れる。

【0070】ステップS19:メモリG(!)の副御置 に応じ、サーボモータ群、ソレノイドバルブ群等のアク 40 チュエータを駆動制御する。

【0071】ステップS20:エンジン停止要求の判断 を行ない、変数Cが6の場合にはステップS21に移行 し、それ以外の場合にはステップS22に移行する。

[0072] 3777821: 349E(!)i=1~4をりとする停止データのセットを行ない、或は点火ブ ラグ400を失火させる。

【0073】ステップS22:変数Cが9か否かの判断 を行ない、変数Cが9の通常エンジンスタートの場合に プS25に移行する。

【0074】ステップS23:メモリF(1)に始動用 の予めメモリに入れてあるデータ、即ち、点火時期を遅 角、燃料噴射量を僅かに増量させるためのデータをセッ

【り075】ステップS24:始動モータを駆動する。 【0076】ステップS25:変数Cが4の場合であ り、メモリF(i)に具常内容に対応したデータ、例え はオーバレボならば失火。オーバヒートならばスロット 10 ル開度を絞りつつ燃料噴射量を増置させるデータをセッ トする.

【0077】次に、図3の割込みルーチンのについて説 朝する。この割込みルーチンのは、所定角度のクランク 信号が入力されると、メインルーチンに割込みで実行さ れる.

【0078】ステップS111:所定グランク角無に割 込みルーチンのが実行されるように、すなわち次のクラ ンク角度における割込みが発生するようにタイマーをセ ットする。

【0079】ステップS112:割込みが発生したクラ ンク角度の圧力データを取り込みメモリに入れる。

【0080】ステップ\$113:全てのクランク角の圧 カデータがメモリに取り込まれたちステップS114に 移行する。

【0081】ステップS114~S115:変数Cが1 ①か否かをチェックし、C=10の場合異常燃焼として ステップS115の異常燃焼防止ルーチンを行ないリタ ーンする。そうでない時はステップS116に移る。

【0082】ステップS116:C=2か否かをチェッ 値に加えて制御量を求める。この制御量は、点火開始時 30 クして過渡状態かどうかを判定し、そうである時はステ ップS116aで過渡制御ルーチンを実行して点火時期 やA/Fを結正してリターンする。そうでなければステ ップS117に移る。

> 【0083】ステップS117:C=5か否かをチェッ クしてコールドスタートかどうか判定し、そうである時 はステップSll7aでコールドスタート制御ルーチン を実行し、点火時期を徧正してリターンする。そうでな ければステップS118に移る。

【0084】ステップS118:C=8か否かをチェッ クしてEGR副御モードかどうか判定し、そうである時 はステップS118aでEGR制御ルーチンを実行して EGR率や点火時期を結正してリターンする。またそう でなければステップS119に移る。

【0085】ステップS119:C=3か否かをチェッ クして希薄斌原モードかどうか判定し、そうである時は ステップS119aで希薄燃焼制御ルーチンを実行し て、A/F や点火時期を補正してリターンする。またそ うでなければステップS120に移る。

【0086】ステップS120:C=7か否かをチェッ はステップS23に移行し、そうでない場合にはステッ 50 クしてアイドリングモードかどうか判定し、そうである

15

時はステップS120aでアイドリング制御ルーチンを 実行してA/Fや点火時期を領正してリターンする。ま たそうでなければステップS121でMBT制御ルーチ ンを実行して点火時期を補正してリターンする。

【0087】次に、図4の割込みルーチンのについて説明する。この割込みルーチンのは、基準クランク信号が入力されると、メインルーチンに割込みで実行される。 【0088】ステップS121:この割込みルーチンのは、エンジン回転、所定クランク角にて1回実行されるため、周期を計測する。

【0089】ステップS122:エンジン回転数を計算する。

【0090】ステップS123:メモリF(!).!= 1~4の制御データに基づきタイマに点火開始時期、点 火終了時期、噴射開始時期、噴射終了時期をセットす る。タイマは、セットされたタイミングで点火装置、噴 射鉄置を起動する。

【0091】次に、図2及び図3で説明した目標燃焼割合の算出について詳細に説明する。

標数焼割合を求めるためのマップの図である。所定クランク角、例えばATDC50度における目標燃焼割合をお離燃焼時の目標燃焼割合としてマップ化したものから なめ、制御装置12の記憶装置にメモリされている。負 筒(Lx)とエンジン回転数(Rx)によって目標燃焼 割合が決定される三次元の構成を示している。所定の運 転条件(Lx、Rx)における目標燃焼割合はFMB。 は点火時期制能 は点火時期制能 しょ、,Rxi)、・=1~nとして求められる。 【0101】 2000 の93】道転状態に応じて目標燃焼割合データとして、複数のクランク角における目標燃焼割合データを持たせ 2008に移る。 【0103】 2000 の所定クランク角の目標燃焼割合データを持たせ から1減じてり

【0094】図6は4サイクルエンジンの燃焼1サイク ルの燃焼室圧力のグラフである。満軸はクランク角度、 縦軸は燃焼圧力を示す。クランク角度が図示したa()~ a5の6点における燃焼圧力P0~P5を検出してこれ ちの圧力値に基づいて燃焼割合を算出する。 a O は吸入 から圧縮に移る下死点位置(BDC)であり、ほぼ大気 圧に近い状態である。alは圧縮関始後で火花点火前、 a 2はSにおいて火花点火後、上死点(TDC)に達す る前のクランク角である。 a 3~a 5の4点は上死点後 の爆発行程におけるクランク角である。これら各点の圧 力データに基づいて燃焼割合が算出される。なお、火花 点火の実施されないディーゼルエンジンの場合には、F 1のように、上死点近傍において燃料が噴射される。噴 射開始後dのクランク角に相当する時間遅れて自然者火 する。自然者火のクランク角がSとなる。点火火花式エ ンジンにおける点火時期の副御の替わりに本ディーゼル エンジンにおいては、燃料噴射時期の副御が真測燃焼割 50 る。

台あるいは実割クランク角をそれぞれ目標感境割合あるいは目標クランク角との差異に基づいて実施される。 噴射開始時期が進角・遅角副御され、かつ噴射終了時期は所定の噴射置が暗保されるように制御される。

【0095】次に、図3で説明した智藤燃焼制御について詳細に説明する。図7は目標値を所定クランク角度における燃焼割合として持つ場合の希薄燃焼制御ルーチンのフローチャートである。

【0096】ステップS201:燃焼割合FMB(θ) 10 の計算を実行し、ステップS202に移る。

【0097】ステップS202:カウンタFCOUNTが0(点火時期刷御を設定回数実行済)の時、燃料供給置を操作するためステップS203に移る。そうでない時点火時期の補正制御を行なうためステップS207に経る

【0098】ステップS203: 燃焼割合FMB(*t*) が判定基準値FMBX以上ならばステップS204に移 る。そうでなければステップS205に移る。

台の算出について詳細に説明する。 【0099】ステップS204:燃料供給領正係数FT 【0092】図5はエンジン回転数及び負荷に応じた目 26 Dを減置側の燃料供給置補正刻みFTDDにより所定値 標燃焼割台を求めるためのマップの図である。所定クラ 減量側に操作し、ステップS206に移る。

> 【0100】ステップS205:燃料供給箱正係数FT Dを増置側の燃料供給置補正刻みFTD!により所定値 減量側に操作し、ステップS206に移る。

> 【0101】ステップS206:カウンタFCOUNTに点火時期制御の実行回数FCMAXをセット(次からは点火時期制御を実行するように)してリターンする。 【0102】ステップS207:点火時期の補正訓御ルーチンを実行して点火時期の最適化を図り、ステップS

【0103】ステップS208:カウンタFCOUNT から1減じてリターンする。

【0104】図8は最適な着火時期。 燃焼スピードを点火時期、燃料供給量のフィードバック補正制御にて得ることにより出力変動やHCの排出量の悪化を招くことなく希薄化でき、 燃費を向上してNOxの排出も抑えることができる制御ルーチンのフローチャートを示す。

【0105】複数のクランク角における目標燃度割合を 待ち、このうち早期の燃焼割合を者火時期を制御するた 40 めの目標値とし、またすくなくとも2つのクランク角の 間の燃烧割合の変化割合を燃烧速度制剤のための目標値 とする。

【0106】着火時期制御は点火時期を、燃焼速度制御は燃料供給量の操作量とする。この操作量は目標値と検知値との差分をフィードバックことにより決定する。

【0107】ステップS500:希薄燃焼時の目標データとして記憶されているマップから現在のエンジン回転数。負荷に対応した複数のクランク角における目標燃焼割合を読み出す。以上を行い、ステップS501に移

特関平9−317522

18

【0108】ステップS501:ステップS500で設 み取った複数の目標割合から目標燃煙速度の計算を行 う。例えば、目標燃焼速度BSPDは2つのクランク角 度における燃焼割台の変化分をクランク角度間隔で除し たもので求められる。

[0109] BSPD θ 12= (FMB θ 2-FMB θ 1)/(01)

 $FMB\theta 2 > FMB\theta 1$, $\theta 2 > \theta 1$

ステップS500でマップから読み取る目標値が燃烧ス ピードして設定されている場合はステップ 5501の第 19 移る。 行は不要である。以上を行いステップS502に移る。 【0110】ステップS502:自徳燃焼割合が設定さ れている複数のクランク角における実際の燃烧割合を計 算する(以降検知値、検知燃焼割合ということもあ る。)。これから蒸焼スピードもステップS501と同

【0111】ステップS503:目標値と検知値との偏 差を取る。例えば、燃焼割合の偏差△FBMは検知燃焼 割合FMBは検知燃焼割合FMB(8))と目標燃焼割 台 $FMB\theta$ 1の差により求められる。

様の式で計算する。次にステップ 5503 に移る。

[0112] \triangle FMB=FMB (θ 1) -FMB θ 1 同様に燃焼スピードの偏差△BSPDは検知燃焼スピー FBSPD(012)と目標燃焼スピードとBSPD0 12の差により求められる。

[0113]

BSPD=BSPD(012)-BSPD012 以上を計算してステップS504に移る。

【0114】ステップS504:燃料供給置箱正制御の フィードバック禁止フラグを確認する。フィードバック 禁止フラグが〇Nの時はステップS509に移り燃料供 30 セットしてリターンする。 給室の領正制御を行わない。また、フィードバックフラ グがOFFのときはステップS505に移り、処理を続 ける。燃焼供給量箱正制御のフィードバック禁止フラグ は希薄燃焼運転モード中であってもONされる場合があ る。例えば、気筒間のばらつきを認識するために強制的 にリッチにする場合や継気ガス浄化率向上を目的として リッチにする場合などがある。このようなときは所定サ イクルまたは所定時間の間ONされるようになってい る。以上を行いステップS505に移る。

はディレーサイクル中かどうか判断する。ディレーサイ クルとは領正にインターバルを持たせて実行するための サイクルである。これにより応答の遅れ、サージ的な変 動を吸収する。補正制御はディレーカウンタが〇となる と実行され、ステップS506に移る。そうでないとき は、ステップS506りに移る。

【り116】ステップS506:ことでは目標値と検知 値の偏差が許容値内かどうか確かめる。この許容値を設 けてエンジンのハンチングを防止する。許容値内ならば 稿正副御をせずステップS508に移る。そうでなけれ 50 IGTDとし、ステップS154に移る。

はステップS507に移り、燃料供給量の浦正副御を実 行する。

【0117】ステップS507:図10の燃料供給置の 箱正ルーチンを実行しステップS508に移る。

【0118】ステップS508:次回から所定回数ディ レーサイクルとなるようにディレーカウンタに所定値を セットし、ステップS509に移る。

【①119】ステップS506b:燃料供給置補正制御 のディレーカウンタから1減し、ステップS507bに

【0120】ステップS507b:偏差の平均化を行 う。また、検知値の変動率を計算し燃焼の安定度を求め て補正の妥当性を評価することもできる。以上を行い結 正することなくステップS509に移る。

【0121】ステップS509:点火時期浦正調御のデ ィレーサイクルかどうか判定する。ディレーサイクルと は補正にインターバルをもたせて実行するためのサイク ルでありサージ的な変動を吸収する。補正制御はディレ ーカウンタがりとなると実行されステップS510に移 20 る。そうでないときはステップS510りに移る。

【0122】ステップS510:ここでは目標値と検知 値の偏差が許容値内かどうか確かめる。この許容値によ りエンジンのハンチングを防止する。許容値内ならば結 正副御せずステップS512に移る。そうでなければス テップS511に移り点火時期の領正副御を実行する。

【0123】ステップS511:図9の点火時期の領正 ルーチンを実行しステップS512に移る。

【0124】ステップS512:次回から所定回数ディ レーサイクルとなるようにディレーカウンタに所定値を

【0125】ステップS510り:点火時期論正副御の ディレーカウンタから1減し、ステップS510bに移

【0126】ステップS51!b: 偏差の平均化を行 う。また検知値の変動率を計算し期間の安定度を求めて 領正の妥当性を評価することもできる。 以上を行い稿正 をすることなくリターンする。

【り127】次に、図9は目標値を所定クランク角度に おける燃焼割合として持つ場合の点火時期浦正副副のフ 【0115】ステップS505:燃料供給量の補正制御 40 ローチャートである。この点火時期補正ルーチンの作用 を図11に示す。

> 【0128】ステップS151:目標燃焼割台FMBと 実際の値 $FMB(\theta)$ との偏差 ΔFMB を取り、ステッ プS152に移る。

> 【0129】ステップS152:偏差ムFMBに従っ て、補正変化量8!をマップから読み取り、ステップS 153に移る。

【0130】ステップS153:前回までの点火時期箱 正値【GTDに補正変化量g」を加えて点火時期補正値

19

【0131】ステップS154:点火時期補正値IGT Dが正ならばステップS155aに移る。負又はOなら ばステップS155りに移る。

【0132】ステップS155a~ステップS156 a: 点火時期補正値!GTDが造角側のリミットIGT DSに入っていなければ、ステップS156aを実行し て制限をかけてリターンする。リミット!GTDSに入 っているならばそのままリターンする。

【0133】ステップS155b~ステップS156 り:点火時期補正値!GTDが遅角側のリミットIGT 19 DRに入っていなければ、ステップS156bを実行し て制限をかけてリターンする。リミットIGTDRに入 っているならばそのままリターンする。

【0134】次に、縮正値を偏差に応じて計算する場合 の燃料供給量補正ルーチンを、図10に示す。この燃料 供給量縮正ルーチンの作用を図12に示す。

【0135】ステップS171:目標燃焼割合FMBと 実際の値 FMB (heta)との偏差 $\Delta\mathsf{FMB}$ をとり、ステッ プS172に移る。

【0136】ステップS172:偏差△FMBに従って 20 **補正変化置じ f をマップから読み取り、ステップS17** 3に移る。

【0137】ステップS173:前回までの燃料供給置 の補正値FTDに結正変化量は『を加えて燃料供給量の 箱正値FTDとし、ステップS174に移る。

【0138】ステップS174:燃料供給量の補正値F TDが正ならばステップS175aに移る。 負又は0な ちばステップS175りに移る。

【0139】ステップS175a~ステップS176 a:燃料供給量の結正値FTDが増量側のリミットFT DMXに入っていなければ、ステップS176aを実行 して制限をかけてリターンする。リミットFTDMXに 入っているならばそのままリターンする。

【0140】ステップS175b~ステップS176 b:燃料供給量の箱正値FTDが減量側のリミットFT DMNに入っていなければ、ステップS176bを実行 して制限をかけてリターンする。リミットFTDMNに 入っているならばそのままリターンする。

【0141】とのような香苺添焼制御では、燃煙ぼらつ 標値として、奢藤焼焼制御のための目標値マップを持っ ている。

【0142】HC排出置の増大や出方不安定の許容限界 を判定するために、燃焼後期の燃焼割合、又はクランク 角度を目標値とする。例えば、(a)クランク角度TD C50° における燃焼割合。(b) 燃焼割合70%のク ランク角度を目標値として設定することができる。

【0143】との目標値は燃焼悪化の許容限界を示して いる。(a)の場合では燃焼割合が目標値より小さい 時、(h)の場合では目録値より大きい時悪化状態を示 50 角している場合、10Bは適正点火時期、10Cは適正

していることになる。

【①144】希薄燃烧制御ルーチンは、毎エンジン回転 ごとに実行される燃焼割合副御ルーチンのサブルーチン であり、運転状態によりメインルーチンで決定される制 御モードが希薄燃焼制御の時に実行される。

20

【0145】この希薄焼焼制御ルーチンが実行されると 予め求められている目標値をロード又実際の燃焼割台を 計算して、点火時期と燃料供給置の補正制御を交互に行 ない補正値をストアする。

【①146】燃焼割合が判定基準内以上であれば更に希 薄化が可能であると判定し、燃料を所定置減少する。そ うでない時はこれ以上希薄化不可能と判定して燃料を所 定量増置する。これらのように燃料供給置を操作した後 の数サイクルは点火時期の補正制御を実行して点火時期 を最適可し燃焼割合が目標値になるようにする。

【0147】図13は燃料供給量を変化させた時の燃焼 割合の変化の傾向を示すグラフである。8 A は適正A/ Fよりリッチの場合、8Bは適正A/Fの場合。8Cは 適正A/Fよりリーンの場合を示し、所定クランク角 (例えばB) における実測の燃焼割合が、目標燃焼割合 (例えばA) より大きいalであれば燃料を減量する。 また、目標燃焼割合(例えばA)より小さいa2であれ は燃料を増置する。

【0148】また、所定燃焼割合(例えばA)に達する 実測のクランク角が、巨镖クランク角(例えばB)より 大きいり2であれば燃料を増置する。目標クランク角 (例えばB) より小さい b 1 であれば燃料を減量する。 【り149】すなわち、少なくとも負荷に応じた燃料供 給量の初期値であって、その燃料をエンジンに供給する 時、参薄複合気が蒸焼室内に形成されるように設定した 燃料供給量の初期値とのデータを持ち、所定クランク角 における蒸焼割合を、負荷或いはエンジン回転数の内少 なくとも一方に対応した目標燃焼割合のマップデータと してメモリに保持するか、所定燃焼割合に到達するクラ ング角を、負荷或いはエンジン回転数の内少なくとも一 方に対応した目標クランク角のマップデータとしてメモ りに保持するかの一方、との所定クランク角までの実際 の燃焼割台を検知し、この検知燃焼割合と目標燃焼割合 との比較に基づき、検知燃焼割合の方が小なる時燃料供 き HC排出を低減しつつ限りなく番薄化する。副御目 40 給室を増加し、検知燃焼割合の方が大なる時燃料供給置 を減少するか、あるいはこの所定燃度割合に到達する実 際のクランク角を検知し、この検知クランク角と目標ク ランク角との比較に基づき、目標クランク角の方が造ん でいる時燃料供給量を増加し、検知値クランク角の方が 進んでいる時燃料供給置を減少するかのいずれかの燃料 供給量制御を実施することにより希薄燃焼を可能とし、 錬気エミッションを低下しつつ、燃剤を向上させる。 【0150】図14は点火時期操作による蒸焼割合FM Bの変化を示す図である。10Aは喜正点火時期より造

点火時期より遅角している場合を示し、所定クランク角 (例えばB) における実測の燃焼割合が、目標燃焼割合 〈倒えばA〉より大きいalであれば遅角する。また、 目標燃焼割合(例えばA)より小さいa2であれば造角

【①151】また、所定燃焼割合(例えばA)に達する 実測のクランク角が、目標クランク角 (例えばB) より 大きいり2であれば道角する。目標クランク角(例えば B) より小さいb1であれば遅角する。

少なくとも一方に対応した点火時期の初期値をデータと して持ち、所定クランク角における燃焼割合を、負荷或 いはエンジン回転数の内少なくとも一方に対応した目標 燃焼割合のマップデータとしてメモリに保持するか、所 定燃焼割合に到達するクランク角を、負荷或いはエンジ ン回転数の内少なくとも一方に対応した目標クランク角 のマップデータとしてメモリに保持するかの一方。この 所定クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、この検 如燃焼割合と目標蒸焼割合との比較に基づき、検知蒸焼 割合の方が小なる時点火時期を造め、検知燃焼割合の方 が大なる点火時期を遅らせるか、あるいはこの所定燃焼 割合に到達する実際のクランク角を検知し、この検知ク ランク角と目標クランク角との比較に基づき、目標クラ ンク角の方が進んでいる時点火時期を進め、検知値クラ ンク角の方が進んでいる時点火時期を遅らせるかのいず れかの点火時期制御を実施することにより、希薄燃焼を 可能とし、排気エミッションを低下しつつ、焼膏と向上 させる図15は希薄燥焼制御を実行したときのデータの 変化を示すグラフである。 図15 (a) はA/F値の変 化を示し、図15(1)は点火時期操作による目標燃焼 割合FMBの変化を示し、図15(c)は点火時期論正 値IGTを示し、図15(d)は燃料供給置箱正値を示 している。希薄燃焼制御が開始されると、A/F値が適 正値で一定になるように、点火時期操作による目標燃焼 割合FMBに基づき、点火時期領正値IGTにより進角 ・遅角、燃料供給置稿正値により増量・減量の補正を行 ない、燃料供給量循正制御では、燃料供給量の初期値の データを持っており、これに基づき適正な結正が行なわ れる.

【り153】すなわち、奢薄燥焼制御として、目標燥焼 割合に許容幅を持たせ、マップデータの目標燃焼割合よ り大きい第1目標燃焼割合と、マップデータの目標燃焼 割合より小さい第2目標燃練割合とを設定し、検知燃焼 割合の方が第2目標燃焼割合より小なる時燃料供給置を 増加し、検知燃焼割合の方が第1目標燃焼割合より大な る時燃料供給量を減少し、検知燃焼割合が第1目標燃焼 割合と第2目標燃焼割台の間にある時、燃料供給量を変 化させないようにするか、目標クランク角に許容帽を持 たせ、マップデータの目標クランク角より進んだ第1目

れた第2目標クランク角とを設定し、第1目標クランク 角より検知クランク角の方が進んでいる時燃料供給置を 減少し、検知値クランク角の方が第2目標クランク角よ り遅れている時燃料供給量を増加し、検知クランク角が 第1目標クランク角と第2目標クランク角の間にある 時、燃料供給量を変化させないようにするかのいずれか の燃料供給置制御を実施すると良い。あるいは、負債が 所定値より小さいか或いはエンジン回転数が所定値より 少ないかの内少なくとも一方のとき、上記第1目標燃焼 【0152】すなわち、負荷或いはエンジン回転数の内 10 割合、第2目標燃焼割合及び検知燃焼割合との大小関係 に基づく制御か、上記第1目標クランク角、第2目標ク ランク角及び検知クランク角との間の進角遅角関係に基 づく、燃料供給量制御あるいは点火時期制御の一方、あ るいは両方を実施する。

> 【1)154】図16はA/F値が希薄状態で所定クラン ク角ATDC50°の時の燃焼割合とHC、NOx排出 登の钼関を示すグラフである。また、図17はA/F値 が希薄状態で所定クランク角ATDC50*の時の燃焼 割合と出力ばらつきの相関を示すグラフである。例え 20 ば、所定クランク角ATDC50*の時の燃焼割合FM Bijが70%であり、HC、NOx排出量が少なく、 出力ばちつきも小さい。

【0155】また、目標クランク角は、図18のマップ データにより求めることができる。即ち、図18では錯 軸に負荷(L)と、縦軸に所定燃焼割合に達すべき目標 クランク角CRAとしており、所定燃焼割合、例えば6 0%、70%、80%等に達すべき目標クランク角CR A。(Rx, Lx)が実際のエンジン回転数 rpm(R x)と、実験のエンジン負荷(Lx)の場合には、マッ プより求められる。目標クランク角CRA。 (Rxi. Lxi)は、i=1~nとして求められる。正常燃焼状 騰が得られる時の所定燃焼割台に到達するクランク角値 データとして、複数の燃焼割台に到達するクランク角値 データを待たせる。

【 0 1 5 6 】図 1 9 はA/F 値が希薄状態で燃焼割合 7 0%の時のクランク角度とHC、NOx排出量の相関を 示すグラフである。図20はA/F 値が希薄状態で燃焼 割合?0%の時のクランク角度と出力ばちつきを示すグ ラフである。例えば、所定燃焼割台FMB : jが70% 49 の時のクランク角度 θ ・」がATDC50度であり、H C. NOx排出量が少なく、出力はらつきも小さい。

【0157】図21は前記2サイクルエンジンの燃焼割 合計測のための燃焼圧データ検出点を示すための、前述 の4 サイクルエンジンと図6と同様の、燃焼室圧力のグ ラブである。前途のように、6点のクランク角度におい て燃焼室圧力データがサンプリングされる。図中Aの範 閏内は排気ボートが関口しているクランク角領域であ り、Bの範圍内は掃気ボートが関口しているクランク角 領域である。各クランク角度(80~85)の採り方及 標クランク角と、マップデータの目標クランク角より選 50 ひ計算方法は前途の4 サイクルエンジンと実質上同じで

[0164]

させることができる。

特関平9-317522

あり、図3の割込みルーチンののステップS113で、 クランク角度が図示したa 0~a 5の6点における燃焼 圧力PO~P5を検出してこれらの圧力値に基づいて燃 焼割合を算出する。この発明の各実施例は気化器により 燃焼を供給するものでも採用可能である。

【0158】なお、上記した希薄紫焼副御において、負 荷が所定値より小さいか或いはエンジン回転数が所定値 より少ないかの内少なくとも一方のとき、前記検知紙焼 割合或いは検知クランク角に基づき点火時期制御と、前 ン回転数が前記条件にない時前記燃燒割合に基づく点火 時期制御のみを実施しても良い。

【0159】あるいは、点火時期制御と燃料供給量制御 とを、交互に実施しても良い。この場合、点火時期制御 についてはマップデータの目標燃焼割合より大きい第1 目標燃焼割合より検知燃焼割合が大きい場合点火時期を 遅角し、マップデータの目標燃焼割合より小さい第2目 標燃練割台より検知燃焼割合が小さい場合点火時期を進 角し、検知値が第1と第2の目標燃焼割合の中間値であ る場合そのままの点火時期に保持する副御を行い、燃料 供給量制御については、第2目標蒸焼割合以下に検知蒸 焼割合がなる時燃料を減量し、それ以外の第2目標燃焼 割合より大きい場合には常に燃料を増重する制御を行う ようにしても良い。

【り160】また、交互に実施するに当たり、第1の所 定回数の点火時期制御と 第2の所定回数の燃料供給置 制御を交互に実施しても良い。

【り161】との制御において、第1の所定回敷より第 2の所定回数を多くした。

【0162】上記実施例の希薄燃焼制御において、少な 30 くとも負荷に応じた燃料供給量の初期値であって、その 燃料をエンジンに供給する時、希薄混合気が燃煙室内に 形成されるように設定すると共に、エンジン負荷が小な るほど、希薄混合気の空燃費を大きくできるように設定 した燃料供給量の初期値とのデータを持つようにして良 い。また、検知燃烧割合或は検知クランク角に基づく点 火時期制御と 燃料供給量制御とを実施する、負荷が所 定値より小さいかあるいはエンジン回点数が所定値より 少ないかの内少なくとも一方の第1の運転条件の時使用 する目標燃焼割合を、検知燃焼割台或は検知クランク角 に基づく点火時期制御のみを実施する第2の運転条件の 時使用する目標燃焼割合より小さくするようにしても良 Ls.

【0163】また、検知燃練割合或いは検知クランク角 は、排気行程の終了後から圧縮行程初期までのクランク 角と、圧縮行程開始から点火までのクランク角と、点火 開始から排気行程開始までの期間の内の2つのクランク 角からなる少なくとも4つのクランク角における燃焼圧 力を倹知し、これらの燃煙圧力データに基づき算出する ようにしても良い。

【発明の効果】前記したように、請求項1記載の発明 は、1または複数の所定クランク角までの実際の燃焼割 台を検知し、この検知梵鏡割台と目標燃焼割台との比較 に基づき、検知燃焼割合の方が小なる時燃料供給量を増 加し、検知燃焼割合の方が大なる時燃料供給置を減少す るか、あるいはこの1または複数の所定燃焼割合に到達 する実際のクランク角を検知し、この検知クランク角と 目標クランク角との比較に基づき、目標クランク角の方 記述科供給置副副とを実施する一方、負荷或いはエンジ 10 が進んでいる時燃料供給量を増加し、検知値クランク角 の方が進んでいる時燃料供給置を減少するかのいずれか の燃料供給量制剤を実施するから、所定クランク角まで の燃焼割合に基づき燃料供給置制御を行ない排気エミッ

ションを低下させつつ、参薄燃焼を可能とし燃費を向上

【0165】諸求項2記載の発明は、目標燃焼割合に許 容帽を持たせマップデータの目標燃焼割合に基づき、ま た目標クランク角に許容帽を持たせマップデータの目標 クランク角より燃料供給量制御を実施するから、簡単且 つ正確に所定クランク角までの燃焼割合に基づき燃料供 給量訓御を行ない排気エミッションを低下させつつ、希 薄燃焼を可能とし燃費を向上させることができる。燃焼 割合を目標値(厳密に言えば目標値付近)に収めるため にはある程度の許容幅を設けて制御を停止しないと、デ ータの読み取り誤差、外乱 (ノイズ) や燃焼ばらつき等 の影響によって燃焼割台のハンチングが大きくなって出 力に急影響を及ぼす。従って、許容帽が必要である。

【り166】希薄燥焼の目的は燥焼割合の目標値を満た す限り希薄化していくことなので、許容範囲またはそれ より大きいときは燃料を減量する。ところが、許容値よ り小さいときは希薄化しすぎているため燃料を増重する 必要がある。

【0167】以上のように燃料の増減量の貸目(制定 値)を燃焼割合の目標値と同一としないで許容範囲内で 安定して希薄化が実現できる。

【り168】請求項3記載の発明は、負荷或いはエンジ ン回転数に基づき燃料供給量制御を行なうことで、エン ジン出力を安定させることができる。

【0169】請求項4記載の発明は、1または複数の所 40 定クランク角までの実際の燃焼割合を検知し、この検知 燃焼割台と目標燃焼割台との比較に基づき、 検知燃焼割 台の方が小なる時点火時期を進め、倹知滋焼割合の方が 大なる点火時期を遅らせるか、あるいはこの1または彼 数の所定案焼割合に到達する実際のクランク角を検知 し、この検知グランク角と目標グラング角との比較に基 でき、目標クランク角の方が進んでいる時点火時期を進 め、検知値クランク角の方が進んでいる時点火時期を遅 らせるかのいずれかの点火時期制御を実施するから、所 定クランク角までの燃焼割合に基づき点火時期調剤を行 50 ない排気エミッションを低下させつつ。希荷紫鏡を可能

とし燃費を向上させることができる。

【0170】請求項5記載の発明は、検知燃焼割合或い は鈴知クランク角に基づく燃料供給量副御と、燃焼割合 に基づく点火時期制御の組み合わせて行なうことによっ て排気エミッションを低下させつつ、常薄燃焼を可能と し燃膏を向上させることができる。また、最適点火時期 にて参薄化を行うため、燃料供給置副御のみで行った場 合より、さらに参薄化でき燃料の安定性も損なわない。

25

【0171】請求項6記載の発明は、点火時期副御と燃 せてによって排気エミッションを低下させつつ。参薄絵 焼を可能とし燃資を向上させることができる。また、交 互に行うことにより、燃料供給量、点火時期適性を確識 できる。

【0172】請求項7記載の発明は、第1の所定回数の 点火時期制御と、第2の所定回数の燃料供給置副御を交 互に実施して、さらに精密な制御を行なうことで排気エ ミッションを低下させつつ。希薄燃練を可能とし燃費を 向上させることができる。

【0173】請求項8記載の発明は、第2の所定回数よ、20 り第1の所定回数を多くし、燃料供給量制御を行ない。 適正な燃料供給量に近付けることができ、緋気エミッシ ョンを低下させつつ、希薄燃焼を可能とし蒸費を向上さ せることができる。

【0174】なお、請求項7及び8記載の発明は、さら に、特に滋料供給量を変化させた時燃焼に反映するまで の時定数を吸収できるようになり、過糖正を防ぐことが でき燃焼の安定を確保できるという効果も有する。

【0175】請求項9記載の発明は、燃料供給量の初期 鐘のデータを持ち、正確かつ容易な調剤を確保し、排気 30 【図18】エンジン回転数及び負荷に応じた目標クラン エミッションを低下させつつ、希薄燃焼を可能とし燃費 を向上させることができる。

【0176】請求項10記載の発明は、第1の運転条件 の時使用する目標燃焼割合を、点火時期制御のみを実施 する第2の運転条件の時使用する目標燃焼割台より小さ くすることで、燃料供給量制御を適正に行ない、排気エ ミッションを低下させつつ。希薄燃焼を可能とし燃費を 向上させることができる。

【0177】請求項11記載の発明は、燃焼圧力を検知 し、燃焼圧力データに基づき適切に算出することができ 40 フである。 る.

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明が適用される複数気筒の火花点火式4 サイクルエンジンの構成図である。

【図2】エンジンの各種道転状態の調御を行うメインル ーチンのフローチャートである。

【図3】割込みルーチンのを示す図である。

【図4】割込みルーチン②を示す図である。

【図5】エンジン回転数及び負荷に応じた目標燃焼割合 を求めるためのマップの図である。

【図6】4サイクルエンジンの燃焼1サイクルの燃焼室 圧力のグラフである。

【図7】目標値を所定クランク角度における燃焼割合と して持つ場合の参薄燃焼制御ルーチンのフローチャート である。

【図8】複数の目標値を所定クランク角度における燃焼 割合として持つ場合の希薄燃焼制御ルーチンのフローチ ャートである。

【図9】目標値を所定クランク角度における燃焼割合と 科供給置制御とを交互に実施し、異なる制御の組み合わ 10 して持つ場合の点火時期補正制御のフローチャートであ

> 【図10】 箱正値を偏差に応じて計算する場合の燃料供 給室補正ルーチンである。

> 【図11】点火時期操作による燃焼割合FMBの変化を 示す図である。

> 【図12】燃料供給置操作による燃練割合FMBの変化 を示す図である。

> 【図13】 燃料供給量を変化させた時の燃焼割合の変化 の傾向を示すグラフである。

【図14】点火時期操作による燃焼割合FMBの変化を 示す図である。

【図15】希薄燃焼制御を実行したときのデータの変化 を示すグラフである。

【図16】A/F値が希薄状態で所定クランク角ATD C50°の時の燃焼割合とHC、NOx排出量の相関を 示すグラフである。

【図17】A/F値が希薄状態で所定クランク角ATD C50°の時の燃烧割台と出力はらつきの相関を示すグ ラフである。

ク角度を求めるためのマップの図である。

【図19】A/F値が希薄状態で蒸棄割合70%の時の クランク角度とHC、NOx緋出畳の組開を示すグラフ

【図20】A/F値が希薄状態で蒸焼割合70%の時の クランク角度と出力はらつきを示すグラフである。

【図21】2サイクルエンジンの軸トルク及び燃焼割合 計測のための燃煙圧データ検出点を示すための。前述の 4 サイクルエンジンの図6と同様の、燃焼室圧力のグラ

【符号の説明】

1 エンジン

9 クランク軸

10 リングギヤ

11 クラング角センサ

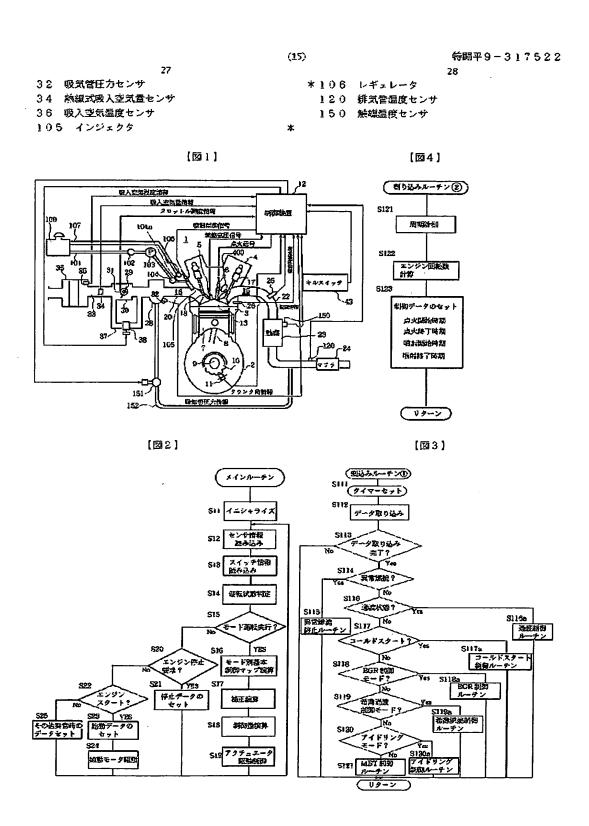
12 制御装置

13 蒸焼室

25 酸素濃度センザ (O2 センサ)

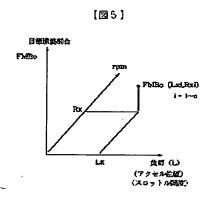
26 温度センサ

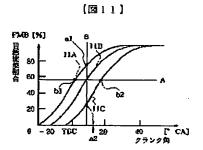
50 31 スロットル関度センサ

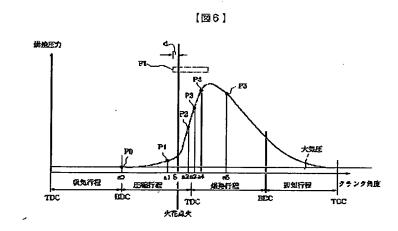


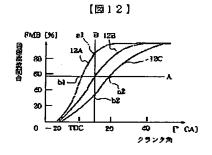
(15)

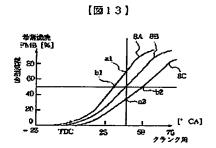
特関平9-317522



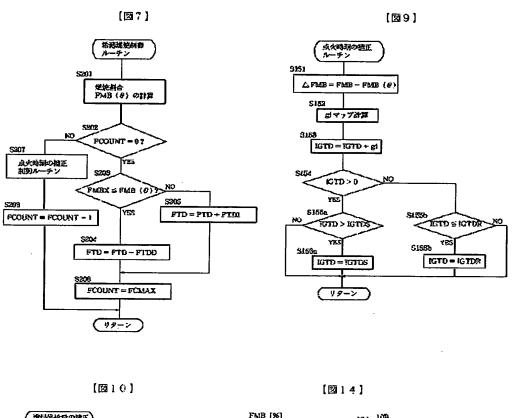


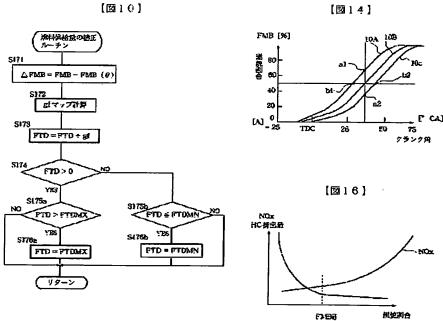






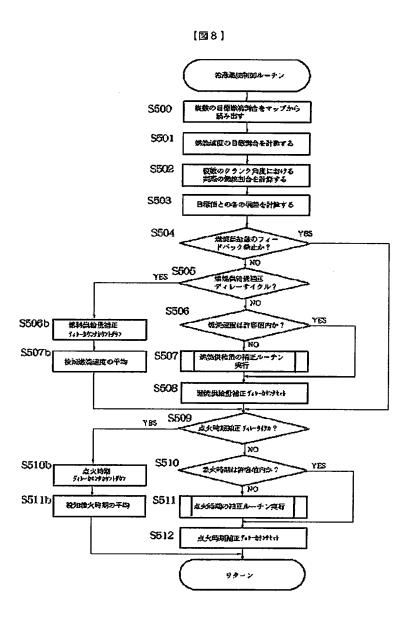


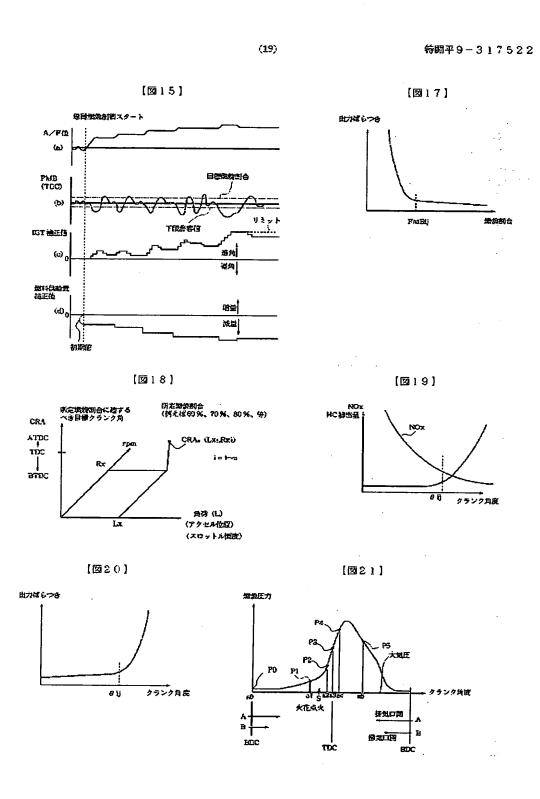




(18)

特関平9-317522





		(20)		待闘平9-317522		
フロントページの続き						
(51)Int.Cl.* F 0 2 D 45/00	識別記号 362 368 376	庁内整理各号	F I F O 2 D 45/60	技術衰示箇所 362B 368Z 376C		
F 0 2 P 5/15 5/152 5/153	- · · ·		F 0 2 P 5/15	B D		